

1. Комплект поставки

- Робот x 1 - дистанционного управления x 1 - Руководство по эксплуатации x 1

2. Установка батареек

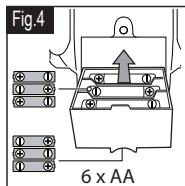
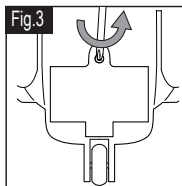
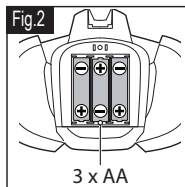
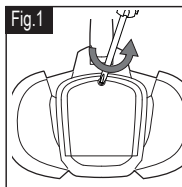
Убедитесь, что выключатель питания находится в положении «OFF» (ВЫКЛ).

дистанционного управления

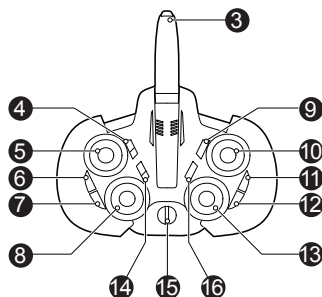
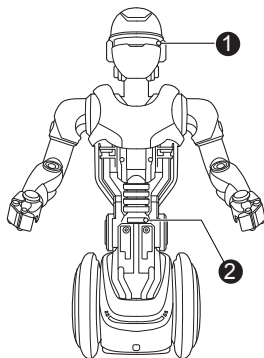
- Откройте крышку батарейного отсека: открутите винт, вращая его против часовой стрелки с помощью крестообразной отвертки. (Рис. 1)
- Установите 3 батарейки типа AA в батарейный отсек, соблюдая полярность (Рис. 2)
- Закройте крышку батарейного отсека: затяните винт, вращая его по часовой стрелке с помощью крестообразной отвертки.

Roboter

- Откройте крышку батарейного отсека: открутите винт, вращая его против часовой стрелки с помощью крестообразной отвертки. (Рис. 3)
- Установите 6 батареек типа AA в батарейный отсек, соблюдая полярность (Рис. 4)
- Закройте крышку батарейного отсека: затяните винт, вращая его по часовой стрелке с помощью крестообразной отвертки.



3. Обозначение деталей



1. Светодиодные глаза (Робот)
2. Кнопка демонстрационного режима (Робот)
3. Микрофон
4. Выключатель питания / Автоматический режим / Ручной режим
5. Рычаг управления направлением колес
6. Отслеживание (предварительное программирование)
7. Выполнение (ввод / воспроизведение)
8. Панель управления для левого плеча + локтя

9. Кнопка демонстрационного режима
10. Панель управления направлением движения головы
11. Нажмите кнопку разговора (для прямого вещания)
12. Кнопка повтора (для прямого вещания)
13. Панель управления для правого плеча + локтя
14. Выбор безопасного места (для функции отслеживания)
15. Регулятор эффекта преобразования голоса
16. Кнопка включения/выключения мониторинга

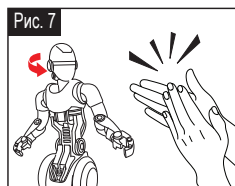
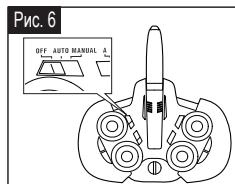
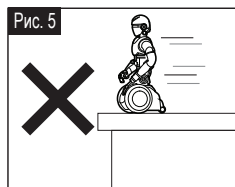
4. Основная функция

- Реалистичные движения — моторизованная голова, плечи и локти.
- Управление движениями во всех направлениях — моторизованные колеса.
- Функция танцев — выполняет 5 демонстрационных танцев.
- Функция «Шпион» — восприятие окружающих робота звуков через динамик контроллера.
- Прямое вещание — говорите с помощью контроллера и ведите прямое вещание через робота.
- Преобразование голоса — ведите прямое вещание, преобразуя свой голос с помощью 5 предустановленных эффектов.
- Отслеживание команд — записывает и воспроизводит специальные команды в 3 слота памяти.

5. Как играть

5.1 НАЧАЛО ИГРЫ

- Чтобы предотвратить повреждения из-за падения, не играйте с роботом на столе и возвышенных поверхностях (Рис. 5).
- Рекомендуется играть с роботом на плоских и ровных поверхностях или коврах с коротким ворсом. Неровные поверхности и ковры с длинным ворсом могут повлиять на эффективность использования робота.
- Убедитесь, что робот находится в вертикальном положении, а затем установите выключатель питания в положение «ON» (ВКЛ).
- Сдвиньте выключатель питания на контроллере в положение режима «AUTO» (АВТО) или «MANUAL» (РУЧНОЙ) (Рис. 6).
- Если индикатор на контроллере перестал мигать и стал светиться постоянно, это означает, что робот и контроллер успешно соединены друг с другом и готовы к использованию.
- Если индикатор на контроллере продолжает мигать, выключите робота и контроллер, затем снова включите и повторите вышеописанные шаги для повторной установки соединения.
- В режиме «AUTO» (АВТО) голова и руки робота будут двигаться автоматически, но ими все еще можно управлять вручную.
- В режиме «MANUAL» (РУЧНОЙ) головой и руками робота можно управлять только вручную.



5.2 РАСПОЗНАВАНИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

- Робот будет издавать предупредительный звуковой сигнал и перестанет двигаться, если он окажется не в вертикальном положении или упадет.
- Поставьте робота в вертикальное положение, чтобы отключить предупредительный звуковой сигнал.

5.3 ДАТЧИК ЗВУКА

- Когда робот находится в режиме ожидания, он будет реагировать на звуковые команды, хлопки или шум и поворачивать голову в направлении звука (Рис. 7).

5.4 ДЕМОНСТРАЦИЯ

- Нажмите кнопку «DEMO» (ДЕМО) на контроллере или роботе, чтобы увидеть демонстрационный танец (Рис. 8 and 9).
- Робот имеет 5 встроенных демонстрационных танцев.
- Нажмите кнопку от 1 до 5 раз, чтобы выбрать танец.
- Во время танца нажмите кнопку «DEMO» (ДЕМО) один раз, чтобы остановить танец.

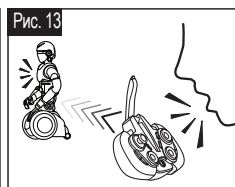
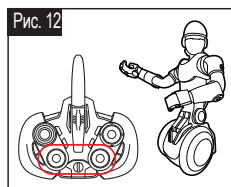
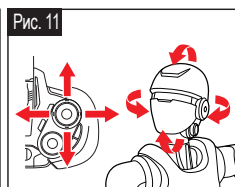
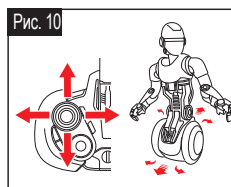
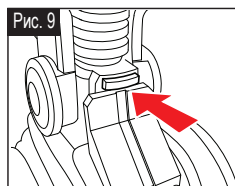
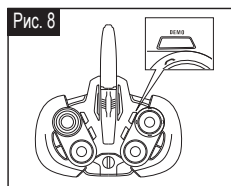
5.5 ПРЯМОЕ УПРАВЛЕНИЕ

- Используйте контроллер, чтобы управлять движениями робота.
- Управление направлением движения робота — джойстик (Рис. 10).
- Поднимание/опускание головы и поворот головы влево-вправо — панель направления 1. (Рис. 11)
- Движения левого плеча и локтя робота — панель направления 2. (Рис. 12)
- Движения правого плеча и локтя робота — панель направления 3. (Рис. 12)

5.6 ПРЯМОЕ ВЕЩАНИЕ

- Вытяните микрофон и выберите голосовой эффект с помощью регулятора ПРЕОБРАЗОВАНИЯ ГОЛОСА (V1-V5).
- Нажмите и удерживайте кнопку «TALK» (ГОЛОС), пока контроллер не издаст звуковой сигнал.
- Повернитесь к микрофону, чтобы говорить, и сообщение будет транслироваться через динамик робота с эффектом преобразования голоса.
- Отпустите кнопку «TALK» (ГОЛОС), и контроллер дважды издаст звуковой сигнал.
- Нажмите кнопку «REPEAT» (ПОВТОР) один раз, чтобы повторно воспроизвести сообщение.
- Нажмите кнопку «REPEAT» (ПОВТОР) дважды, чтобы зациклить сообщение. Еще раз нажмите кнопку, чтобы остановить.

Примечания. Записанное сообщение будет заменено при записи нового сообщения.



5.7 ФУНКЦИЯ «ШПИОН»

- Чтобы прослушать звук, записанный роботом, нажмите один раз кнопку «MONITOR» (СЛЕЖЕНИЕ) на контроллере. (Рис. 14)
- Во время использования функции «Шпион» индикатор на контроллере будет медленно мигать.
- Чтобы отключить функцию слежения, нажмите кнопку «MONITOR» (СЛЕЖЕНИЕ) еще раз.

5.8 ФУНКЦИЯ ОТСЛЕЖИВАНИЯ КОМАНД

- Робот может запомнить 3 комбинации движения рук и головы, каждая комбинация может содержать до 30 движений.
- Сдвиньте регулятор «MEMORY» (ПАМЯТЬ), чтобы выбрать один из слотов памяти (A/B/C), затем нажмите кнопку «TRACKING» (ОТСЛЕЖИВАНИЕ) и удерживайте ее, пока не услышите три звуковых сигнала. После этого можно начинать запись движений (Рис. 15).
- Используйте панели направления, чтобы установить голову, плечо и локоть в нужное положение.
- Нажмите кнопку «EXECUTE» (ВЫПОЛНИТЬ), чтобы подтвердить движение (Рис. 16).
- Повторите вышеописанные шаги, чтобы создать следующее движение.
- После ввода последнего движения нажмите кнопку «TRACKING» (ОТСЛЕЖИВАНИЕ) еще раз, чтобы сохранить комбинацию движений.
- Нажмите кнопку «EXECUTE» (ВЫПОЛНИТЬ), чтобы воспроизвести записанные движения. Можно использовать джойстик для управления движением колес.
- Во время воспроизведения можно транслировать свое сообщение с помощью функции ПРЯМОГО ВЕЩАНИЯ или транслировать звуки, воспринимаемые роботом, с помощью функции «ШПИОН».

Примечание. Записанная комбинация будет заменена при записи новой комбинации.

5.9 ЭКОНОМИЯ ЭНЕРГИИ

- Если робот не будет получать никаких команд, то через 3 минуты он прекратит двигаться, а через 10 минут перейдет в СПЯЩИЙ режим.
- Чтобы вывести робота из СПЯЩЕГО режима, сдвиньте выключатель питания на роботе и контроллере в положение «OFF» (ВЫКЛ), а затем снова в положение «ON» (ВКЛ).

5.10 УСТРАНЕНИЕ НЕПОЛАДОК

- Робот не соединен с контроллером. Выключите робота и контроллер, а затем включите снова.
- Робот продолжает издавать предупредительный сигнал. Установите робота в вертикальное положение. Если предупредительный сигнал все еще звучит, отключите питание, а затем включите снова.
- Робот не реагирует на команды. Выключите робота и контроллер, а затем включите снова.

